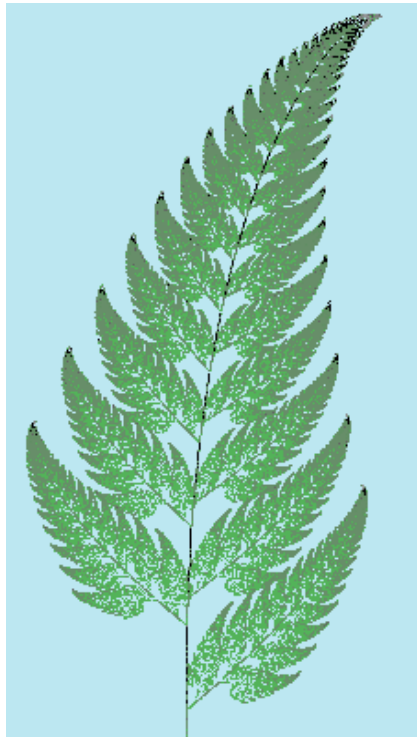


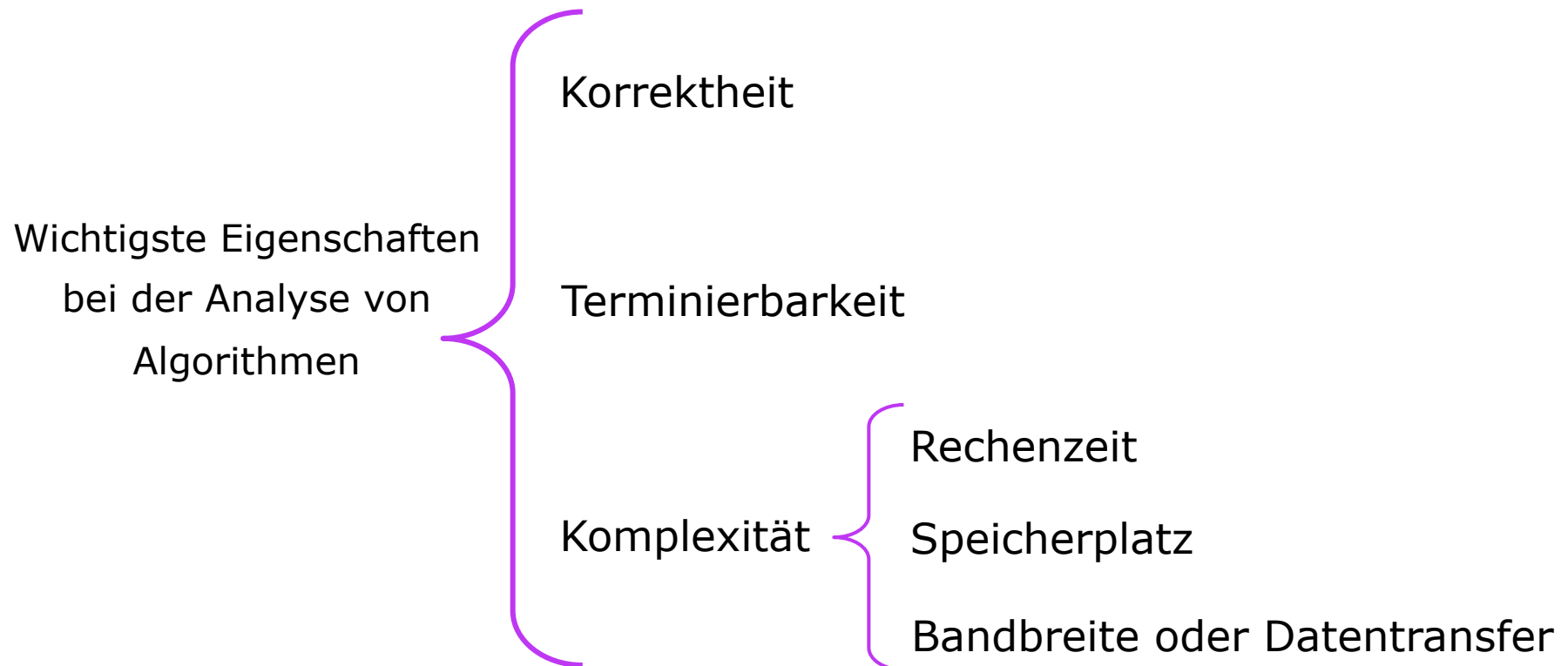
Analyse von Algorithmen



Die O-Notation

Prof. Dr. Margarita Esponda
Freie Universität Berlin

Analyse von Algorithmen



Analyse von Algorithmen

Rechenzeit

Anzahl der durchgeführten Elementaroperationen in Abhängigkeit von der Eingabegröße.

Speicherplatz

Maximale Speicherverbrauch während der Ausführung des Algorithmus in Abhängigkeit von der Komplexität der Eingabe.

Bandbreite

Wie groß ist die erforderliche Datenübertragung.

Analyse von Algorithmen

Zeitanalyse

Charakterisierung unserer Daten
(**Eingabegröße**)

Bestimmung der abstrakten Operationen
(**Berechnungsschritte** in unserem Algorithmus)

Eigentliche mathematische Analyse, um eine
Funktion in Abhängigkeit der Eingabegröße zu
finden.

Komplexitätsanalyse

Eingabedaten

Zuerst müssen wir unsere Eingabedaten charakterisieren.

Meistens ist es sehr schwer eine genaue Verteilung der Daten zu finden, die dem realen Fall entspricht. Deswegen müssen wir in der Regel den **schlimmsten Fall** betrachten und auf diese Weise eine obere Schranke für die Laufzeit finden.

Wenn diese obere Schranke korrekt ist, garantieren wir, dass -für **beliebige** Eingabedaten- die Laufzeit unseres Algorithmus immer kleiner oder gleich dieser Schranke ist.

Beispiel: Die Anzahl der Objekte, die wir sortieren wollen
Die Anzahl der Bytes, die wir verarbeiten wollen
u.S.W.

Die zu messenden Operationen

Der zweite Schritt unserer Analyse ist die **Bestimmung der abstrakten Operationen**, die wir messen wollen. D.h., Operationen, die mehrere kleinere Operationen zusammenfassen, welche einzeln in konstanter Zeit ausgeführt werden, aber den gesamten Zeitaufwand des Algorithmus durch ihr häufiges Vorkommen wesentlich mitbestimmen.

Beispiel: Bei **Sortieralgorithmen** messen wir **Vergleiche**

Bei anderen Algorithmen:

Speicherzugriffe

Anzahl der Multiplikationen

Anzahl der Bitoperationen

Anzahl der Schleifendurchgänge

Anzahl der Funktionsaufrufe

u.S.W.

Die eigentliche Analyse

Hier wird eine **mathematische Analyse** durchgeführt, um die Anzahl der Operationen zu bestimmen.

Das Problem besteht darin, **die beste obere Schranke zu finden**, d.h. eine Schranke, die tatsächlich erreicht wird, wenn die ungünstigsten Eingabedaten vorkommen. (**worst case**).

Die meisten Algorithmen besitzen einen Hauptparameter N , der die **Anzahl der zu verarbeitenden Datenelemente** angibt.

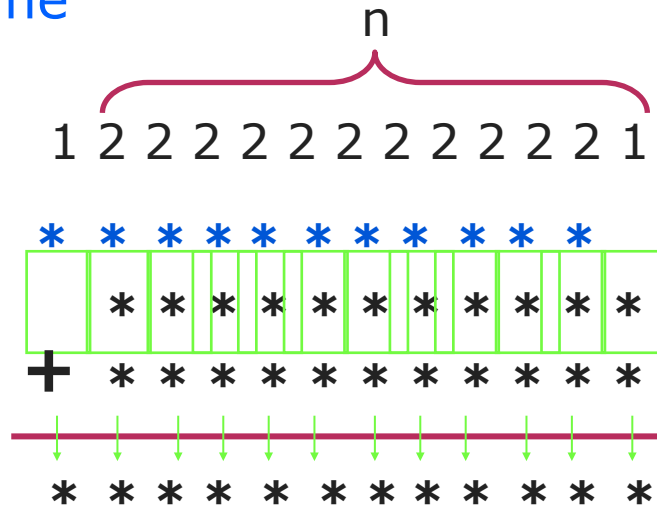
Die obere Schranke ist eine Funktion, die das Wachstum der **Laufzeit in Abhängigkeit der Eingabegröße** beschreibt.

Oft ist es für die Praxis sehr nützlich, den mittleren Fall zu finden, aber meistens ist diese Berechnung sehr aufwendig.

Die O-Notation

Summe und Multiplikation in der Schule

Summe



Im schlimmsten Fall:

$$T(n) = 2n$$

$T(n)$ ist eine lineare Funktion

Eingabegröße:

n = Zahlenbreite

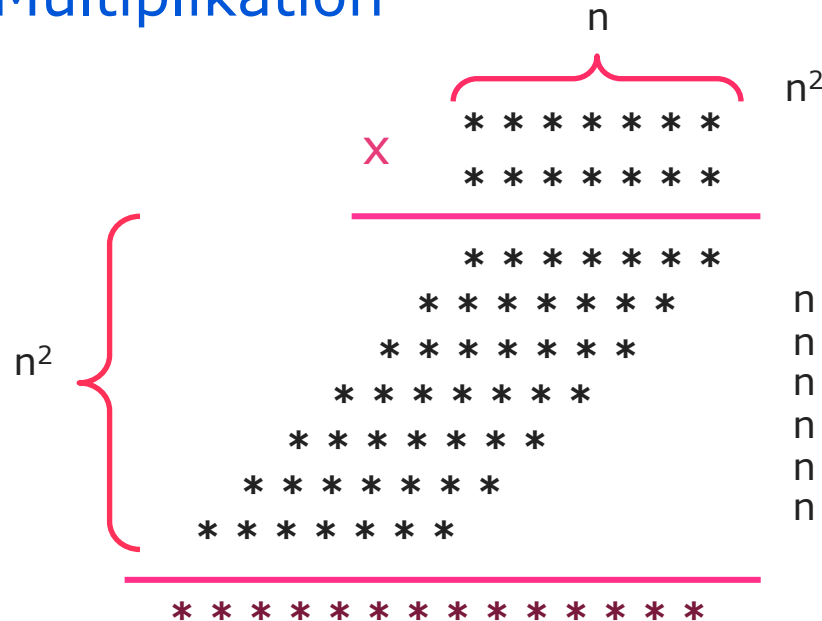
Berechnungsschritt:

Addition von zwei Ziffern

Komplexitätsanalyse:

$T(n)$ = Anzahl der Berechnungsschritte, um zwei Zahlen mit n Ziffern zu addieren

Multiplikation



Eingabegröße:

n = Anzahl der Ziffern

Berechnungsschritt:

Multiplikation von zwei Ziffern

Komplexitätsanalyse:

$$T(n) = n^2$$

Multiplikation und Summen von Ziffern

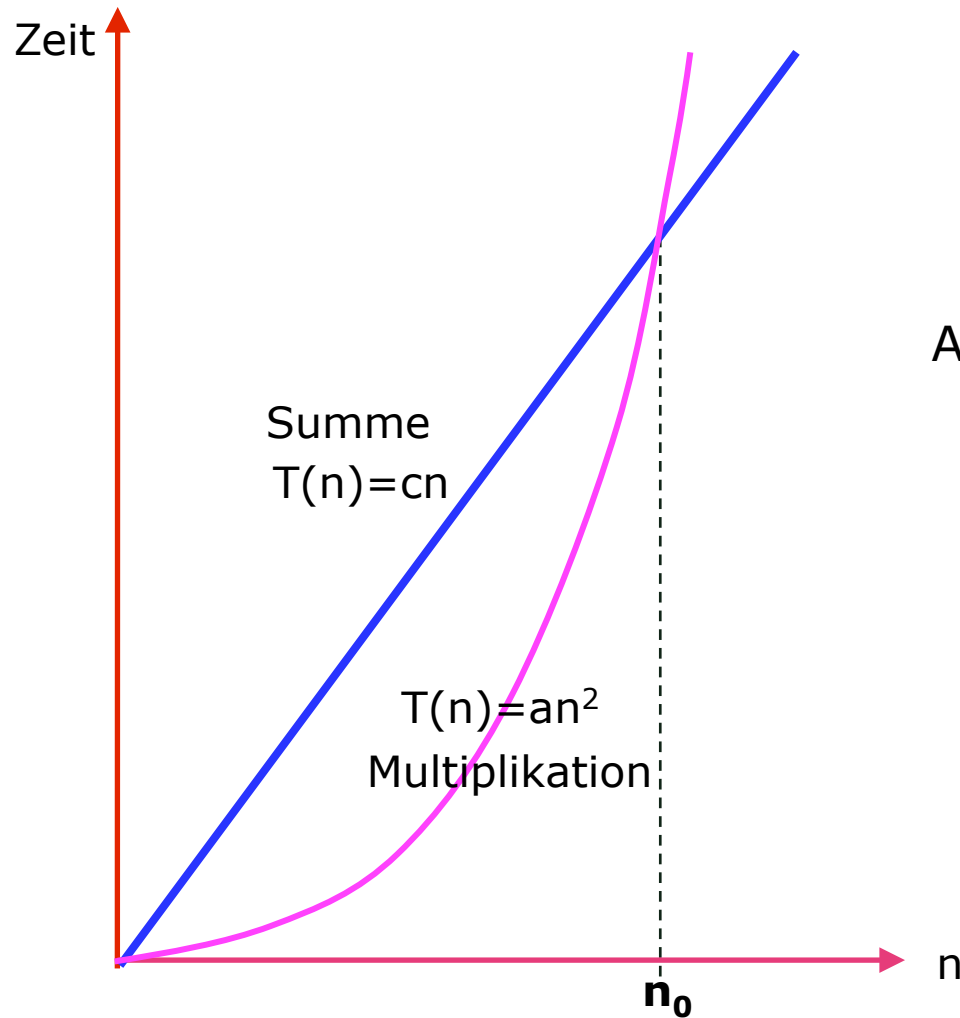
Im schlimmsten Fall

keine Nullen
immer ein Übertrag

$$T(n) = n^2 + cn^2 = (1+c)n^2 = an^2$$

T(n) ist eine quadratische Funktion

Summe und Multiplikation



Ab einem bestimmten
 n_0 gilt $cn < an^2$

O-Notation

Für die Effizienzanalyse von Algorithmen wird eine spezielle mathematische Notation verwendet, die als **O-Notation** bezeichnet wird.

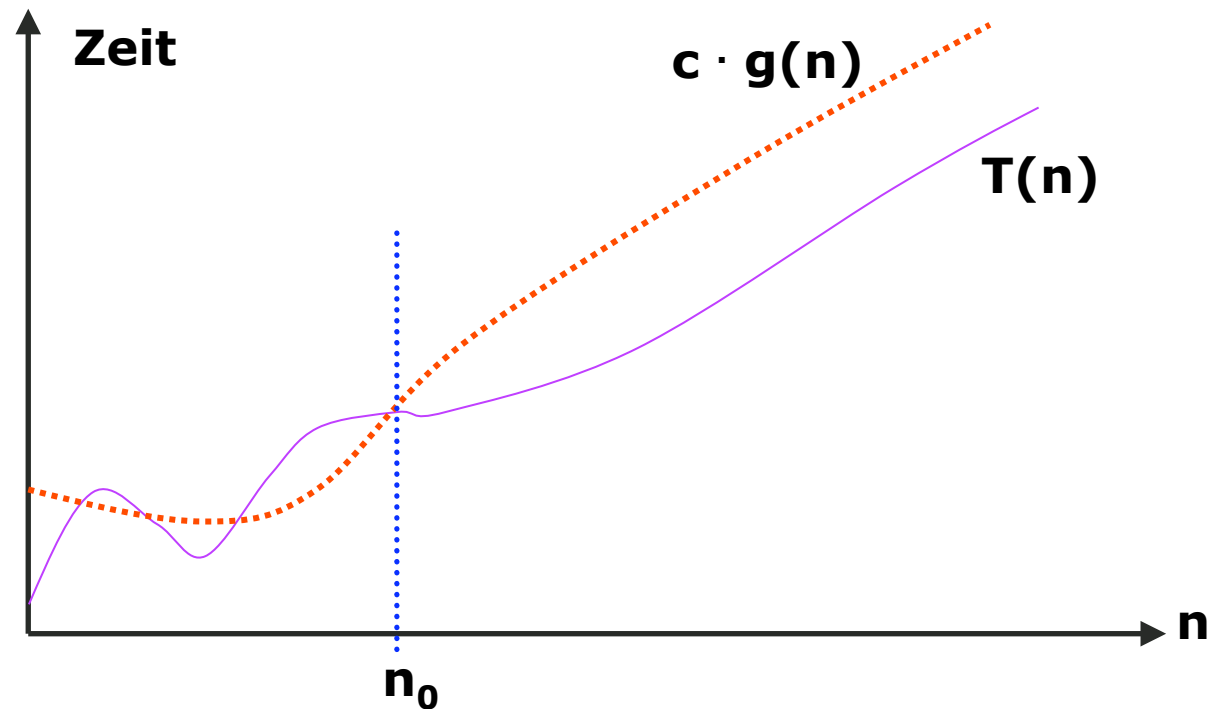
Die **O-Notation** erlaubt es, Algorithmen auf einer höheren Abstraktionsebene miteinander zu vergleichen.

Algorithmen können mit Hilfe der **O-Notation** unabhängig von Implementierungsdetails, wie Programmiersprache, Compiler und Hardware-Eigenschaften, verglichen werden.

Die O-Notation

Definition:

Die Funktion $T(n) = O(g(n))$, wenn es positive Konstanten c und n_0 gibt, so dass $T(n) \leq c \cdot g(n)$ für alle $n \geq n_0$



O-Notation

Beispiel: für $T(n) = n^2 + 2n$ gilt $n^2 + 2n = O(n^2)$

denn mit $c = 3$ und ab $n_0 = 1$ gilt

$$2n + n^2 \leq c \cdot n^2$$

Begründung:

$$2n + n^2 \leq 3n^2$$

$$2n + n^2 \leq 2n^2 + n^2$$

$$2n \leq 2n^2$$

$$1 \leq n$$

Die Funktion $T(n)$ liegt in der Komplexitätsklasse $O(n^2)$

oder

Die Größenordnung der Funktion $T(n)$ ist $O(n^2)$

Bedeutung der O-Notation

Wichtig ist, dass $\mathbf{O}(n^2)$ eine Menge darstellt, weshalb die Schreibweise $2n + n^2 \in \mathbf{O}(n^2)$ besser ist als die Schreibweise $n^2 + 2n = \mathbf{O}(n^2)$

n^2 beschreibt die allgemeine Form der Wachstumskurve

$$n^2 + 2n = \mathbf{O}(n^2)$$



Bedeutet nicht "=" im mathematischen Sinn

deswegen darf man die Gleichung nicht drehen!

$$\mathbf{O}(n^2) = n^2 + 2n \rightarrow \text{FALSCH!}$$

Eigenschaften der O-Notation

Die **O**-Notation betont die dominante Größe

Beispiel: Größter Exponent

$$3n^3 + n^2 + 1000n + 500 = \mathbf{O}(n^3)$$

Ignoriert Proportionalitätskonstante

Ignoriert Teile der Funktion mit kleinerer Ordnung

Beispiel:

$$5n^2 + \log_2(n) = \mathbf{O}(n^2)$$

Teilaufgaben des Algorithmus mit kleinem Umfang

Bedeutung der O-Notation

Die Definition der **O**-Notation besagt, dass, wenn **$T(n) = O(g(n))$** , ab irgendeinem **n_0** die Gleichung **$T(n) \leq c \cdot g(n)$** gilt.

Weil **$T(n)$** und **$g(n)$** Zeitfunktionen sind, ihre Werte also immer positiv sind, gilt:

$$\frac{T(n)}{g(n)} \leq c \text{ ab irgendeinem } n_0$$

Beide Funktionen können besser verglichen werden, wenn man den Grenzwert berechnet.

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{T(n)}{g(n)} \left\{ \begin{array}{l} \text{Wenn der Grenzwert existiert, dann gilt: } T(n) = O(g(n)) \\ \text{Wenn der Grenzwert gleich } 0 \text{ ist, dann bedeutet dies,} \\ \text{dass } g(n) \text{ sogar schneller wächst als } T(n). \text{ Dann wäre } g(n) \text{ eine} \\ \text{zu große Abschätzung der Laufzeit.} \end{array} \right.$$

Bedeutung der O-Notation

Beispiel: $100n^3 + 15n^2 + 15 = \mathcal{O}(n^3)$?

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{100n^3 + 15n^2 + 15}{n^3} = 100$$

dann gilt: $100n^3 + 15n^2 + 15 = \mathcal{O}(n^3)$

$$3n + 7 = \mathcal{O}(n) = \mathcal{O}(n^2) = \mathcal{O}(n^3)$$

Ziel unserer Analyse ist es, die **kleinste** obere Schranke zu finden, die bei der ungünstigsten Dateneingabe vorkommen kann.

Begründung:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{3n + 7}{n} = 3$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{3n + 7}{n^2} = 0$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{3n + 7}{n^3} = 0$$

Klassifikation von Algorithmen

nach Wachstumsgeschwindigkeit

Komplexitätsklassen

konstant	$O(1)$	
logarithmisch	$O(\log_2 n)$	$O(\log_e n)$
linear	$O(n)$	
quadratisch	$O(n^2)$	
kubisch	$O(n^3)$	
exponentiell	$O(2^n)$	$O(10^n)$

$O(1)$

Die meisten Anweisungen in einem Programm werden nur einmal oder eine konstante Anzahl von Malen wiederholt. Wenn alle Anweisungen des Programms diese Eigenschaft haben, spricht man von konstanter Laufzeit.

Beste Zielzeit bei der Entwicklung von Algorithmen!

Komplexität eines Algorithmus

O-Notation

Obere Komplexitätsgrenze (höchstens)

Ω -Notation

Untere Komplexitätsgrenze (mindestens)

Θ -Notation

Genau Komplexität (genau)

Komplexität eines Algorithmus

Definitionen:

Ω -Notation

Die Funktion $T(n) = \Omega(g(n))$, wenn es positive Konstanten c und n_0 gibt, so dass $T(n) \geq c \cdot g(n)$ für alle $n \geq n_0$

Θ -Notation

Die Funktion $T(n) = \Theta(g(n))$ genau dann, wenn

$$T(n) = O(g(n)) \text{ und } T(n) = \Omega(g(n))$$

Rekursion vs. Iteration

Die Funktion **sum** berechnet für ein gegebenes $n > 0$ die Summe aller Zahlen von **1** bis **n**

Iterativ

```
def sum(n):
    sum = 0
    for i in range(n+1):
        sum += i
    return sum
```

$$T(n) = c_1 + c_2n$$

$c_2 =$ Zeitkosten eines Schleifendurchgangs

$$T(n) = \mathbf{O}(n)$$

Rekursiv

```
def sum_rec(n):
    if n==0:
        return 0
    else:
        return n+sum_rec(n-1)
```

$$T(n) = c_1 + c_2n$$

$c_2 =$ Zeitkosten eines Funktionsaufrufs

$$T(n) = \mathbf{O}(n)$$

direkt

Formel von Gauß

```
def sum(n):
    return n*(n+1)//2
```

$$T(n) = \mathbf{O}(1)$$

Implementierung der Funktion Fakultät

Fakultät (0) = 1

Fakultät (n) = n · Fakultät (n-1)

für alle $n > 0$

Rekursive Implementierung

```
def factorial (n):
    if n<=0:
        return 1
    else:
        return n * factorial(n-1)
```

Rechenzeit: $T(n) = \mathbf{O}(n)$

Speicherplatz: $T(n) = \mathbf{O}(n)$

Iterative Implementierung

```
def factorial (n ):
    if (n<=0):
        return 1
    else:
        factor = 1
        for i in range(2,n+1):
            factor = factor * i
        return factor
```

Rechenzeit: $T(n) = \mathbf{O}(n)$

Speicherplatz: $T(n) = \mathbf{O}(1)$

Warum ist Rekursion ineffizient?

Eine rekursive Funktion verursacht eine Kette von Funktionsaufrufen
Eine Funktion arbeitet in ihrer eigenen **lokalen Umgebung**

- **Werte aller lokaler Variablen**
- **Stelle, an der die Ausführung der Funktion sich gerade befindet**

Wenn innerhalb einer Funktion **f (...)** eine Funktion **g (...)** aufgerufen wird:

- * **die gesamte lokale Umgebung von f wird gespeichert**
- * **die Werte der Parameter von g werden gesetzt**
- * **das Programm springt zum Anfang der Funktion g und die Funktion g wird entsprechend ausgeführt**
- * **das Programm springt zurück zu f und das Ergebnis der Funktion g wird an f übergeben**
- * **die gesamte Umgebung von f wird zurückgesetzt**
- * **und die Ausführung der Funktion f wird fortgesetzt**

Rekursion vs. Iteration

Eine rekursive Funktion verursacht eine Kette von Funktionsaufrufen

main ()

factorial (5)

factorial (4) * 5

factorial (3) * 4 * 5

factorial (2) * 3 * 4 * 5

factorial (1) * 2 * 3 * 4 * 5

factorial (0) * 1 * 2 * 3 * 4 * 5

1 * 1 * 2 * 3 * 4 * 5

1 * 2 * 3 * 4 * 5

2 * 3 * 4 * 5

6 * 4 * 5

24 * 5

120

zurück in main

return-Adresse in factorial

n = 1

return-Adresse in factorial

n = 2

return-Adresse in factorial

n = 3

return-Adresse in factorial

n = 4

return-Adresse in factorial

n = 5

return-Adresse in main

lokaler Variablen von main

Laufzeitkeller

Rekursionsarten

Lineare Rekursion

Rekursive Funktionen, die in jedem Zweig ihre Definition maximal einen rekursiven Aufruf beinhalten, werden als **linear rekursiv** bezeichnet.

Beispiel:

$$factorial(n) = \begin{cases} 1 & , falls \ n \leq 1 \\ n \cdot factorial(n-1) & , sonst \end{cases}$$

Endrekursion (*tail recursion*)

Linear rekursive Funktionen werden als endrekursive Funktionen klassifiziert, wenn der rekursive Aufruf in jedem Zweig der Definition die letzte Aktion zur Berechnung der Funktion ist. D.h. keine weiteren Operationen müssen nach der Auswertung der Rekursion berechnet werden.

Beispiel: Eine nicht endrekursive Funktion ist folgende Definition der Fakultätsfunktion:

$$\text{factorial } 0 = 1$$

$$\text{factorial } n = n * \text{factorial } (n-1)$$

Ablauf einer Berechnung:

factorial 6 \Rightarrow 6 * factorial 5
 \Rightarrow 6 * (5 * factorial 4)
 \Rightarrow 6 * (5 * (4 * factorial 3))
 \Rightarrow 6 * (5 * (4 * (3 * factorial 2)))
 \Rightarrow 6 * (5 * (4 * (3 * (2 * factorial 1))))
 \Rightarrow 6 * (5 * (4 * (3 * (2 * (1 * factorial 0)))))
 \Rightarrow 6 * (5 * (4 * (3 * (2 * (1 * 1)))))
 \Rightarrow 6 * (5 * (4 * (3 * (2 * 1))))
 \Rightarrow 6 * (5 * (4 * (3 * 2)))
 \Rightarrow 6 * (5 * (4 * 6))
 \Rightarrow 6 * (5 * 24)
 \Rightarrow 6 * 120
 \Rightarrow 720

Der Ausführungstapel wächst bei jeder rekursive Aufruf und Teilausdrücke müssen ständig zwischen-gespeichert werden.

Die Endberechnungen finden erst beim Abbau des Ausführungstapels statt.

Endrekursion

Beispiel einer endrekursiven Definition der Fakultätsfunktion

Haskell:

```
factorial n = factorial_helper 1 n
  where
    factorial_helper a 0 = a
    factorial_helper a n = factorial_helper (a*n) (n-1)
```

Python:

```
def factorial (n):

    def factorial_helper (a, b):
        if b==0:
            return a
        else:
            return factorial_helper (a*b, b-1)

    return factorial_helper (1, n)
```

Endrekursion

Ablauf einer Berechnung:

factorial (6) \Rightarrow factorial_helper (1, 6)
 \Rightarrow factorial_helper (6, 5)
 \Rightarrow factorial_helper (30, 4)
 \Rightarrow factorial_helper (120, 3)
 \Rightarrow factorial_helper (360, 2)
 \Rightarrow factorial_helper (720, 1)
 \Rightarrow factorial_helper (720, 0)
 \Rightarrow 720

keine Zwischenausdrücke
müssen gespeichert werden.

Endrekursive Funktionen
können aus diesem Grund oft
vom Übersetzer (Compiler)
optimiert werden, indem
diese in einfache Schleifen
verwandelt werden.

Berechnung der Fakultätsfunktion

Endrekursiv

```
def factorial (n):
    def factorial_helper (a, b):
        if b==0:
            return a
        else:
            return factorial_helper (a*b, b-1)

    return factorial_helper (1, n)
```



Endrekursive
Funktionen werden in
Python nicht optimiert!

"Tail Recursion Elimination
TRE is incompatible with nice stack traces...
and makes debugging hard."

Guido van Rossum

```
>>> factorial (993)
```

```
RuntimeError: maximum recursion depth exceeded in comparison
```

Berechnung der Fibonacci-Zahlen

Rekursiv

```
def fib (n):  
    if n==0 or n==1:  
        return n  
    else:  
        return fib(n-2) + fib(n-1)
```

$$\text{Fib}(n) = \theta \left(\left(\frac{1 + \sqrt{5}}{2} \right)^n \right)$$

Die rekursive Berechnung der Fibonacci-Zahlen hat eine exponentielle Komplexität **$O((1,618\dots)^n)$**

Berechnung der Fibonacci-Zahlen

Wie viele Schritte brauchen wir, um **fib n** zu berechnen?

fib 0	fib 1	fib 2	fib 3	fib 4	fib 5	fib 6			
1	+	1	=	2	3	5	8	13	
		1	+	2	=	3			
			2	+	3	=	5		
				3	+	5	=	8	
					3	+	5	=	13

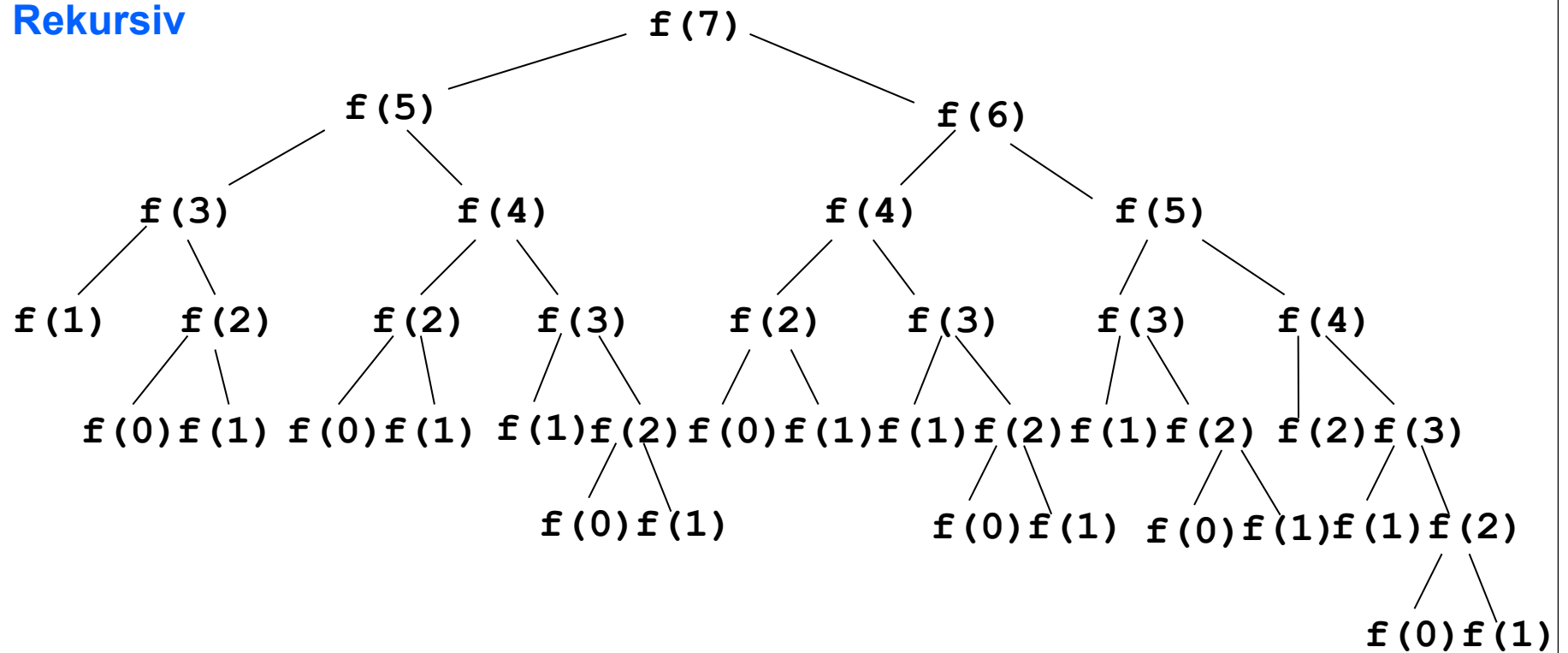
Die Anzahl der Reduktionen für **fib n** ist gleich **fib (n+1)**

Die rekursive Berechnung der Fibonacci-Zahlen hat eine exponentielle Komplexität

$$O((1,618\dots)^n)$$

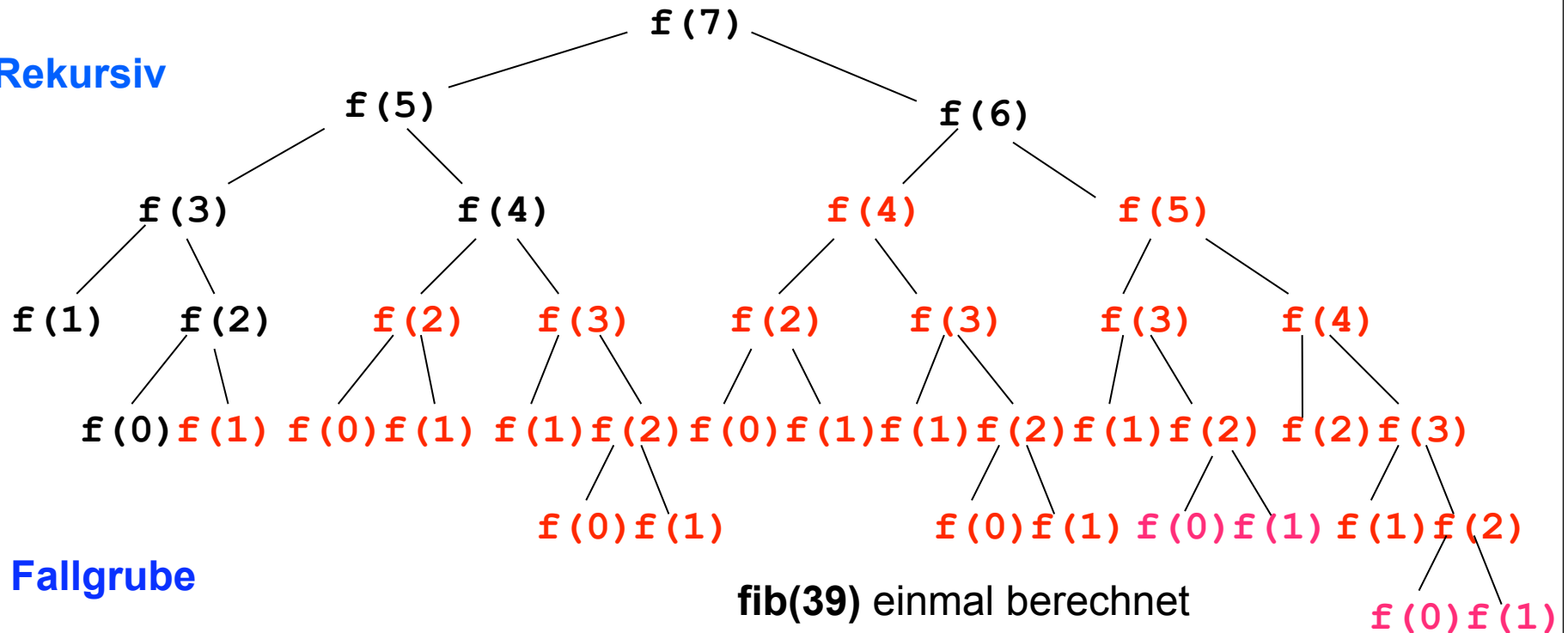
Berechnung der Fibonacci-Zahlen

Rekursiv



Berechnung der Fibonacci-Zahlen

Rekursiv



Fallgrube

Wenn wir **fib(40)** mit unserer rekursiven Implementierung berechnen,

wird:

- fib(39)** einmal berechnet
- fib(38)** **2** mal berechnet
- fib(37)** **3** mal berechnet
- fib(36)** **5** mal berechnet
- fib(35)** **8** mal berechnet
- ...
- fib(0)** **165 580 141**

Beim Aufruf von **fib(40)** werden **331 160 281** Funktionsaufrufe gemacht

Berechnung der Fibonacci-Zahlen

```
def fib_end_rek(n):
    def quick_fib(a, b, n):
        if n==0:
            return a
        else:
            return quick_fib(b, a+b, n-1)
    return quick_fib(0, 1, n)
```

Endrekursiv

$T(n) = O(n)$

```
>>> fib_end_rek (992)
925239415994386554869588530526732113391791027107146089675782213997
604728132159099144675176879829352818608730653883769505215818615700
996374793242741022444070914268567004041261931970004460258737885521
082308229
>>> fib_end_rek (993)
...
RuntimeError: maximum recursion depth exceeded in comparison
```



Berechnung der Fibonacci-Zahlen

Eine rekursive Implementierung kann extrem ineffizient werden, wenn die gleichen Berechnungen wiederholt berechnet werden.

Eine Lösung ist **Dynamische Programmierung**

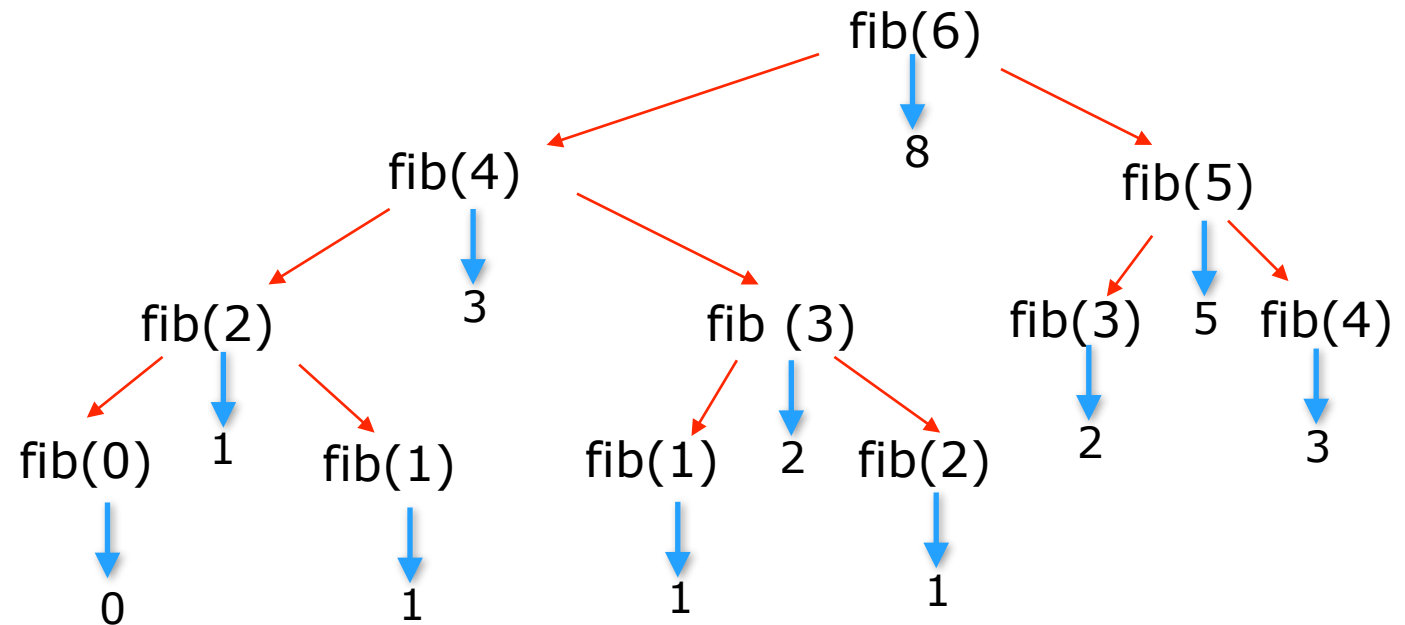
Bei dynamischer Programmierung werden Zwischenberechnungen in einer Tabelle gespeichert, damit diese später wieder verwendet werden können.

Berechnung der Fibonacci-Zahlen

Lösung mit **Dynamischer Programmierung**

fibs-Tabelle

0	0
1	1
2	1
3	2
4	3
5	5
6	8



Berechnung der Fibonacci-Zahlen

```
def fib_dyn(n):  
    if n==0 or n==1:  
        return n  
    else:  
        fibs = [0 for i in range(n+1)]  
        fibs[1] = 1  
        return fib_help(fibs,n)
```

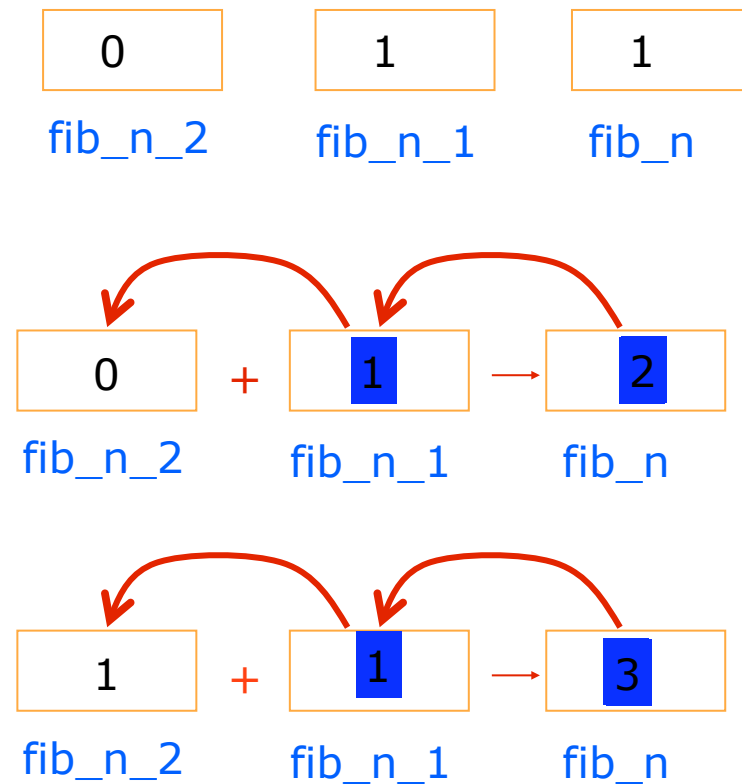
mit **Dynamischer Programmierung**

```
def fib_help (fibs,n):  
    if fibs[n] != 0:  
        return fibs[n]  
    elif n==0:  
        return 0  
    else:  
        fibs[n] = fib_help(fibs,n-1) + fib_help(fibs,n-2)  
        return fibs[n]
```

$$T(n) = O(n)$$

Berechnung der Fibonacci-Zahlen

Iterativ



```
def fib_iter(n):
```

```
    if n == 0 or n == 1:
```

```
        return n
```

```
    elif n == 2:
```

```
        return 1
```

```
    else:
```

```
        fib_n_2 = 0
```

```
        fib_n_1 = 1
```

```
        fib_n = 1
```

```
        for i in range(2, n+1):
```

```
            fib_n_2 = fib_n_1
```

```
            fib_n_1 = fib_n
```

```
            fib_n = fib_n_1 + fib_n_2
```

```
        return fib_n
```

$T(n) = O(n)$


```

def fib_iter(n):
    if n==0 or n==1:
        return n
    elif n==2:
        return 1
    else:
        fib_n_2 = 0
        fib_n_1 = 1
        fib_n = 1
        for i in range(2,n):
            fib_n_2 = fib_n_1
            fib_n_1 = fib_n
            fib_n = fib_n_1 + fib_n_2
        return fib_n
    
```

(Note: In the original image, orange brackets group the first three lines as c_1 and the loop body as c_2)

Berechnung der Fibonacci-Zahlen

Iterativ

$$T(n) = c_1 + c_2 (n-3)$$

c_2 = Zeitkosten eines Schleifendurchgangs

$$T(n) = c_1 - 3 c_2 + c_2 n$$

$$T(n) = \mathbf{O}(n)$$

Berechnung der Fibonacci-Zahlen

Direkt

$$Fib(n) = \frac{1}{\sqrt{5}} \left(\left(\frac{1 + \sqrt{5}}{2} \right)^n - \left(\frac{1 - \sqrt{5}}{2} \right)^n \right)$$

```
def fib_const(n):  
    sq5 = sqrt(5)  
    return int( ( ((1+sq5)/2)**n - ((1-sq5)/2)**n )/sq5 )
```

$O(1)$?

$T(n) = O(n)$?

Rekursion vs. Iteration

Jede rekursive Funktion kann als Iteration umgeschrieben werden.

Der Compiler implementiert Rekursion mit Hilfe des Stapels

Die Rekursion kann immer in eine Iteration verwandelt werden, wenn ein Stapel explizit verwendet wird

Jede interative Funktion kann in eine rekursive Funktion umgeschrieben werden.

Sehr wichtig ist es, bei rekursiven Funktionen die Abbruchbedingung korrekt zu programmieren

Wann sollen wir Iteration und wann Rekursion verwenden?

Einfache und übersichtliche Implementierung	Rekursion
Effiziente Implementierung	Iteration

Beispiel:

Array

3
5
7
11
17
19
23
29
31
34
37
57

Sortierte Menge

Eingabegröße:

n = Anzahl der sortierte Zahlen

Berechnungsschritt:

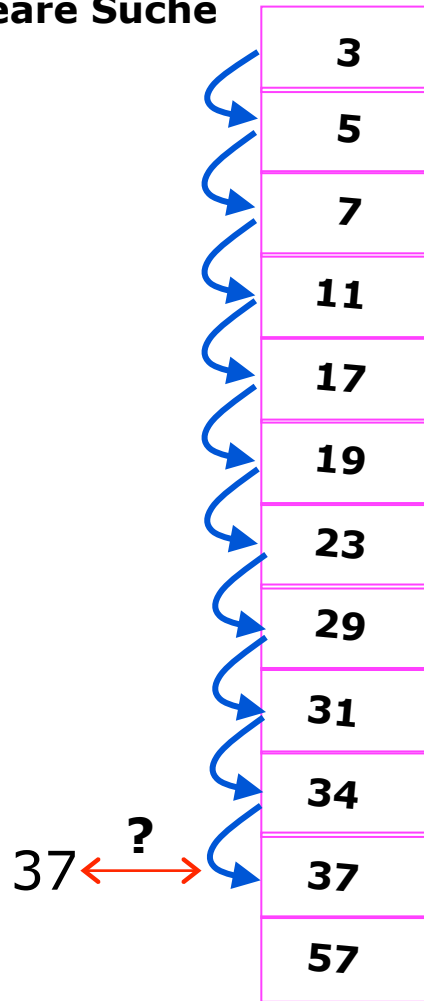
Vergleichsoperation

Komplexitätsanalyse:

$T(n)$ = Anzahl der Berechnungsschritte, um eine Zahl zu finden.

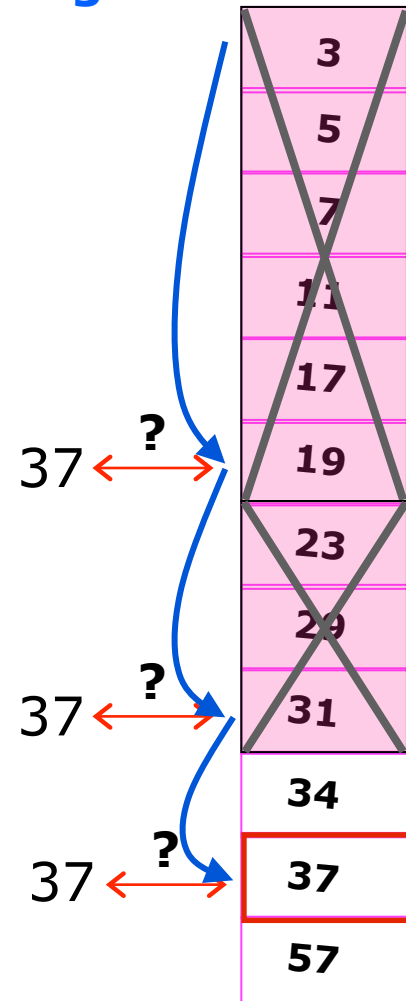
Die O-Notation

Lineare Suche



Im schlimmsten Fall **n** Schritte

Sortierte Menge



nur **3** Schritte

Maximale Schrittzahl

$$128 = 2^7$$

$$7 = \log_2 (128)$$

$$64 = 2^6$$

$$32 = 2^5$$

$$16 = 2^4$$

$$8 = 2^3$$

$$4 = 2^2$$

$$2 = 2^1$$

$$1 = 2^0$$

Im schlimmsten Fall

$\log_2(n)$ Schritte